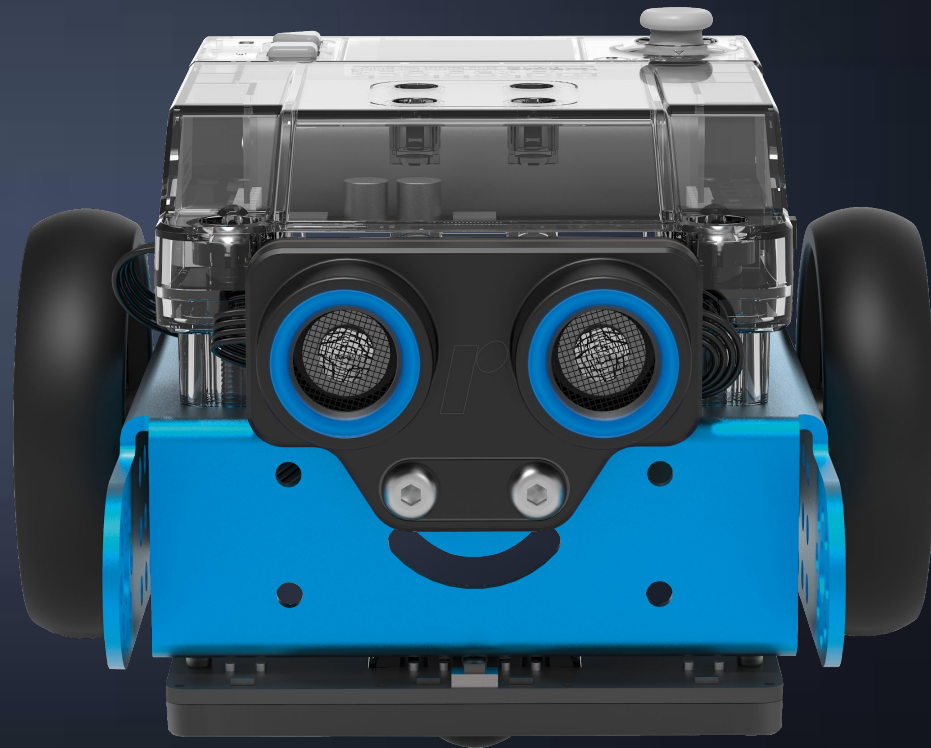


S3 Défi robot Suivi de ligne

Écrire ici les prénoms de élèves du groupe

Classe

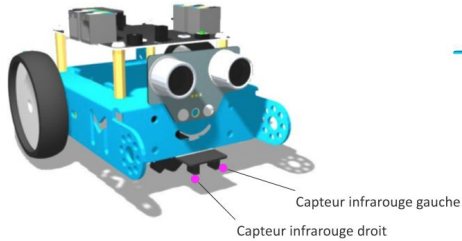


1 Algorithme

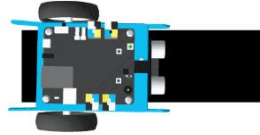
Ecrire dans le cadre en bas de page l'algorithme (sous forme de texte) que devra exécuter le robot pour suivre la ligne.

ROBOT SUIVEUR DE LIGNE

Le robot possède **deux capteurs infrarouges**. Chaque capteur émet un signal qui est soit **absorbé** par une surface **sombre**, soit **réfléchi** par une surface **claire**.

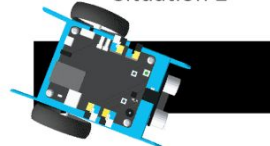


Situation 1



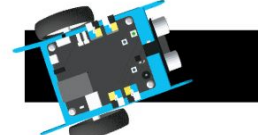
Capteurs droit et gauche "voient" du noir

Situation 2



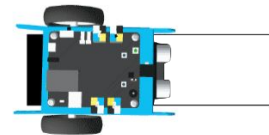
Capteur de droite "voit" du blanc, capteur de gauche "voit" du noir

Situation 3



Capteur de droite "voit" du noir, capteur gauche "voit" du blanc

Situation 4

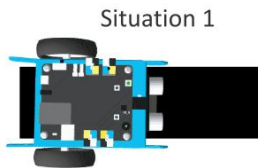


Capteurs droit et gauche "voient" du blanc



2 Algorithme

Compléter l'algorithme ci-contre qui permettra au robot de suivre la ligne noire



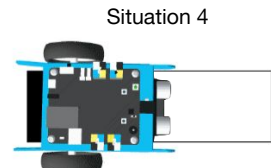
Situation 1
Capteurs droit et gauche "voient" du noir



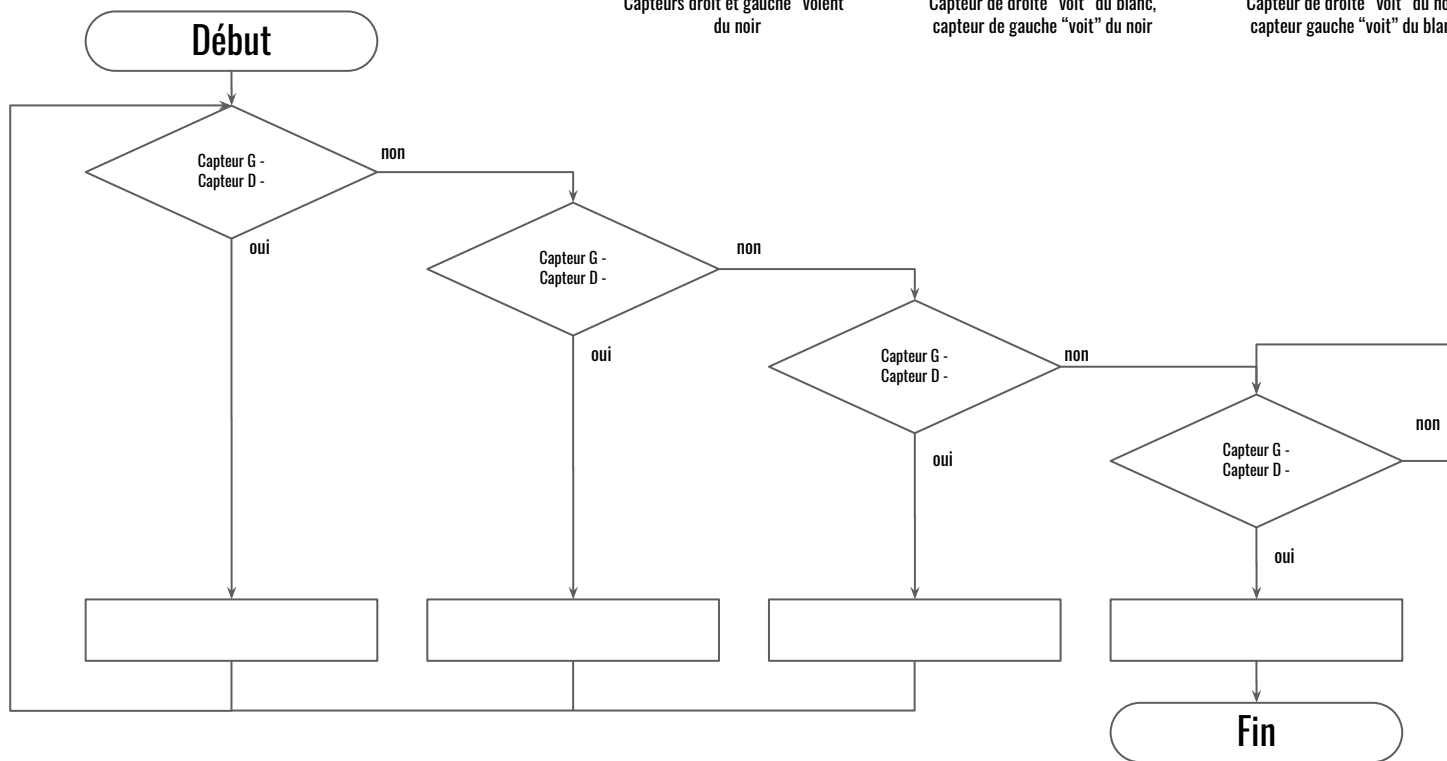
Situation 2
Capteur de droite "voit" du blanc, capteur de gauche "voit" du noir



Situation 3
Capteur de droite "voit" du noir, capteur gauche "voit" du blanc

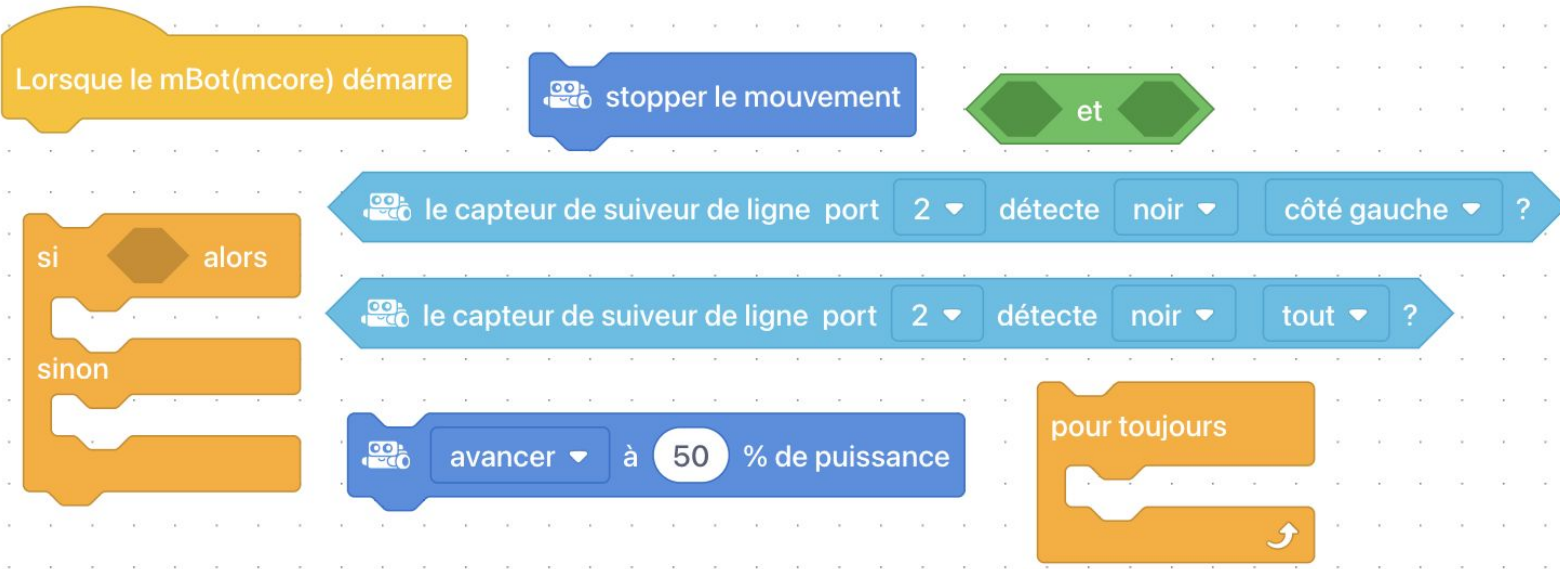


Situation 4
Capteurs droit et gauche "voient" du blanc



3 Programme dans mBlock

Voici les blocs qui te permettront de programmer mBot pour qu'il suive la ligne noire. A toi de les utiliser dans le bon ordre, en les modifiant et en les utilisant plusieurs fois.



4

Programme dans mBlock

Colle ici une copie de ton programme (utilise l'outil de capture de Windows)

Coller ici un capture d'écran du programme de suivi de ligne

